|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| Typ danych |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
| 2 - Światła | Które | ON/OFF |  |  |  |  |  |  |  |
| Wartości ze stałych nr. Pin  Lewy Migacz 3  Prawy Migacz 4  Światło Mijania 2  Światło drogowe 0  Tylne Światło 8  Blinda 5  Postojówka 6  Stop 7  Awaryjne 9 | Stan |  |  |  |  |  |  |  |
| 3 – Migacze funkcja | Wartości ze stałych nr. Pin  Lewy Migacz 3  Prawy Migacz 4 |  |  |  |  |  |  |  |  |
| 4 - Akcelerometr |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
| 5 –  ErrorCodes | MPU 3  Ekspander 4 |  |  |  |  |  |  |  |  |
| 6 – EEPROM | EEPROMDataType |  |  |  |  |  |  |  |  |
| T\_migaczczas 5 | Setki | Dziesiątki | jednosci |  |  |  |  |  |
|  | Tolerancja przechyłu MPU 6 |  |  |  |  |  |  |  |  |
|  | EKeepAlive 4  (blokada) | True false |  |  |  |  |  |  |  |
| 7 – dodatk | DzienNoc 5  Keppalive on/off  Keepalive Dot  Sync 2  6 – UCC  Napięcie wejściowe | Stan on/off  wartość |  |  |  |  |  |  |  |

|  |
| --- |
| Dodatk |
| Sync |
| lewy migacz |
| prawy migacz |
| mijania |
| drogowe |
| tył |
| stop |
| postojówka |
| dziennoc |
| zaplon |